

MOTOR [FB516]

MOTOR									
Name	Data type	Offset	Default value	Accessible from HMI/OPC UA	Writ-able from HMI/OPC UA	Visible in HMI engi-neering	Setpoint	Supervi-sion	Comment
▼ Input									
Installed	Bool	0.0	false	True	True	True	False		
LocalLi	Bool	0.1	false	True	True	True	False		Внешний источник команды местного режима работы
StartAut	Bool	0.2	false	True	True	True	False		Команда "Пуск" автоматическая
StopAut	Bool	0.3	false	True	True	True	False		Команда "Стоп" автоматическая
ModLiOp	Bool	0.4	false	True	True	True	False		Флаг управления режимом от алгоритма
AutModLi	Bool	0.5	false	True	True	True	False		Перевод в автоматический режим от алгоритма
ManModLi	Bool	0.6	false	True	True	True	False		Перевод в ручной режим от алгоритма
FbkRun	Bool	0.7	false	True	True	True	False		Сигнал обратной связи "Работа"
NoFbkRun	Bool	1.0	false	True	True	True	False		
Monitor	Bool	1.1	false	True	True	True	False		Наличие контроля сигнала обратной связи
MonTiDynamic	Real	2.0	5.0	True	True	True	False		Задержка контроля выполнения команд, с
MonTiStatic	Real	6.0	5.0	True	True	True	False		Задержка контроля изменения состояния без команд, с
AlarmRstMode	Bool	10.0	true	True	True	True	False		1- автоматический сброс аварий через заданное время
AlarmRstDelay	Real	12.0	5.0	True	True	True	False		Задержка автоматического сброса аварий
Intlock	Bool	16.0	false	True	True	True	False		0 - блокировка
CtrlMode	Int	18.0	0	True	True	True	False		0 - импульсные команды 2 провода, 1 - длительные команды 2 провода, 2 - импульсные команды 1 провод
PulseWidth	Real	20.0	3.0	True	True	True	False		Длительность команд управления, с
SampleTime	Real	24.0	0.1	True	True	True	False		Периодичность вызова блока, с
▼ Output									
InstalledOut	Bool	28.0	false	True	True	True	False		Местный режим
Start	Bool	28.1	false	True	True	True	False		Выход управления "Пуск" импульсный
Stop	Bool	28.2	false	True	True	True	False		Выход управления "Стоп" импульсный
Ctrl	Bool	28.3	false	True	True	True	False		Выход управления длительный
LocalAct	Bool	28.4	false	True	True	True	False		Местный режим
AutAct	Bool	28.5	false	True	True	True	False		Автоматический режим
ManAct	Bool	28.6	true	True	True	True	False		Ручной режим
LockAct	Bool	28.7	false	True	True	True	False		Управление заблокировано
LAM_Status	Int	30.0	0	True	True	True	False		
Fault	Bool	32.0	false	True	True	True	False		
FaultEvtnt	Word	34.0	16#0	True	True	True	False		
State	Int	36.0	0	True	True	True	False		Состояние компрессора
FbkRunOut	Bool	38.0	false	True	True	True	False		Состояние сигнала обратной связи
Working	Bool	38.1	false	True	True	True	False		
Stopped	Bool	38.2	false	True	True	True	False		
Visible	Int	40.0	0	True	True	True	False		
WorkmodeVis	Int	42.0	0	True	True	True	False		
ManVis	Int	44.0	0	True	True	True	False		1 - видимость кнопок ручного управления
LockVis	Int	46.0	0	True	True	True	False		
AlarmRstOpVis	Int	48.0	0	True	True	True	False		1 - видимость кнопки сброса аварий
▼ InOut									

Totally Integrated Automation Portal

Name	Data type	Offset	Default value	Accessible from HMI/OPC UA	Writ-able from HMI/ OPC UA	Visible in HMI engi-neering	Setpoint	Supervi-sion	Comment
StartMan	Bool	50.0	false	True	True	True	False		Команда "Пуск" операторская
StopMan	Bool	50.1	false	True	True	True	False		Команда "Стоп" операторская
AutModOp	Bool	50.2	false	True	True	True	False		Перевод в автоматический режим оператором
ManModOp	Bool	50.3	false	True	True	True	False		Перевод в ручной режим оператором
AlarmRstOp	Bool	50.4	false	True	True	True	False		Команда "Сброс отказа" от оператора
LifeLength	Real	52.0	0.0	True	True	True	False		
LifeLengthRstOp	Bool	56.0	false	True	True	True	False		Команда "Сброс времени наработки"
▼ Static									
MonDynStartErr	Bool	58.0	false	True	True	True	False		Не выполнена команда
MonDynStopErr	Bool	58.1	false	True	True	True	False		Не выполнена команда
MonStaWorkErr	Bool	58.2	false	True	True	True	False		Изменение состояния без команды
MonStaStopErr	Bool	58.3	false	True	True	True	False		
MonErrMem	Bool	58.4	false	True	True	True	False		
StartRemTime	Real	60.0	0.0	True	True	True	False		
StopRemTime	Real	64.0	0.0	True	True	True	False		
AlarmRstRemTime	Real	68.0	0.0	True	True	True	False		
RemTimeS	Real	72.0	0.0	True	True	True	False		
Sec	Real	76.0	0.0	True	True	True	False		
CmdStart	Bool	80.0	false	True	True	True	False		
CmdStop	Bool	80.1	false	True	True	True	False		
Step	Int	82.0	0	True	True	True	False		
CtrlMem	Bool	84.0	false	True	True	True	False		
MonDynStartRemTime	Real	86.0	0.0	True	True	True	False		
MonDynStopRemTime	Real	90.0	0.0	True	True	True	False		
MonStaRemTime	Real	94.0	10.0	True	True	True	False		
Workmode	Int	98.0	0	True	True	True	False		
Temp									
Constant									

```
0001 (* Компрессор подключен *)
0002 IF (#Installed = 1) THEN
0003     #InstalledOut := 1;
0004     #Visible := 0;
0005
0006 (* Определяем режим управления: местный или удаленный *)
0007 IF (#LocalLi = 1) THEN
0008     #LocalAct := 1;
0009 ELSE
0010     #LocalAct := 0;
0011 END_IF;
0012
0013
0014 (* Если местный режим, то сбрасываем все сигналы, аварии, флаги *)
0015 IF (#LocalAct = 1) THEN
0016     #Start := 0;
0017     #Stop := 0;
0018     #Ctrl := 0;
0019
0020     #AutAct := 0;
0021     #ManAct := 0;
0022     #LockAct := 0;
0023
0024     #Fault := 0;
0025     #FaultEvnt := 16#00;
0026
0027     #Workmode := 0;
0028     #WorkmodeVis := 1;
0029     #ManVis := 1;
0030     #LockVis := 1;
0031     #AlarmRstOpVis := 1;
0032
0033     #StartMan := 0;
0034     #StopMan := 0;
0035     #AutModOp := 0;
0036     #ManModOp := 0;
0037     #AlarmRstOp := 0;
0038
0039
0040 (* Состояние компрессора *)
0041 IF (#FbkRun = 0) THEN
0042     #State := 0;
0043 ELSE
0044     #State := 2;
0045 END_IF;
```

Totally Integrated Automation Portal		
0046		
0047	(* Если удаленный режим, то отрабатываем алгоритмы управления *)	
0048	ELSIF (#LocalAct = 0) THEN	
0049		
0050	(* Отсчитываем время подачи управляющего импульса *)	
0051	IF (#StartRemTime > 0) AND (#Start = 1) THEN	
0052	#StartRemTime := #StartRemTime - #SampleTime;	
0053	ELSE	
0054	#Start := 0;	
0055	END_IF;	
0056		
0057	IF (#StopRemTime > 0) AND (#Stop = 1) THEN	
0058	#StopRemTime := #StopRemTime - #SampleTime;	
0059	ELSE	
0060	#Stop := 0;	
0061	END_IF;	
0062		
0063		
0064	(* Определяем режим работы *)	
0065	IF (#ModLiOp = 0) THEN	
0066	#WorkmodeVis := 0;	
0067		
0068	IF ((#AutModOp = 1) AND (#ManModOp = 0)) THEN	
0069	#Workmode := 1;	
0070	ELSIF ((#AutModOp = 0) AND (#ManModOp = 1)) THEN	
0071	#Workmode := 0;	
0072	END_IF;	
0073		
0074	#AutModOp := 0;	
0075	#ManModOp := 0;	
0076	ELSE	
0077	#WorkmodeVis := 1;	
0078	#AutModOp := 0;	
0079	#ManModOp := 0;	
0080		
0081	IF ((#AutModLi = 1) AND (#ManModLi = 0)) THEN	
0082	#Workmode := 1;	
0083	ELSIF ((#AutModLi = 0) AND (#ManModLi = 1)) THEN	
0084	#Workmode := 0;	
0085	END_IF;	
0086	END_IF;	
0087		
0088	IF (#Workmode = 0) THEN	
0089	#ManAct := 1;	
0090	#AutAct := 0;	
0091	ELSE	
0092	#ManAct := 0;	
0093	#AutAct := 1;	
0094	END_IF;	
0095		
0096		
0097	(* Формируем команды управления в автоматическом режиме *)	
0098	IF (#AutAct = 1) THEN	
0099	IF (#StartAut = 1) AND (#StopAut = 0) THEN	
0100	#CmdStart := 1;	
0101	ELSE	
0102	#CmdStart := 0;	
0103	END_IF;	
0104		
0105	IF (#StartAut = 0) AND (#StopAut = 1) THEN	
0106	#CmdStop := 1;	
0107	ELSE	
0108	#CmdStop := 0;	
0109	END_IF;	
0110	(* Формируем команды управления в ручном режиме *)	
0111	ELSIF (#ManAct = 1) THEN	
0112	IF (#StartMan = 1) THEN	
0113	#StartMan := 0;	
0114		
0115	#CmdStart := 1;	
0116	#CmdStop := 0;	
0117	ELSIF (#StopMan = 1) THEN	
0118	#StopMan := 0;	
0119		
0120	#CmdStart := 0;	
0121	#CmdStop := 1;	
0122	END_IF;	
0123	END_IF;	
0124		
0125		
0126	(* Внешняя блокировка *)	
0127	#LockAct := (#Intlock = 0);	
0128		
0129	IF (#LockAct = 1) THEN	
0130	#Start := 0;	
0131	#Stop := 1;	
0132	#Ctrl := 0;	
0133		

Totally Integrated Automation Portal		
0134	#Stopped := 1;	
0135	#Working := 0;	
0136		
0137	#Step := 0;	
0138	#CmdStart := 0;	
0139	#CmdStop := 0;	
0140		
0141	#LockVis := 0;	
0142	ELSE	
0143	#LockVis := 1;	
0144	END_IF;	
0145		
0146		
0147	(* Программные блокировки *)	
0148	#Fault := (#MonDynStartErr = 1) OR (#MonDynStopErr = 1) OR (#MonStaWorkErr = 1) OR (#MonStaStopErr = 1);	
0149		
0150	#FaultEvnt := 16#00;	
0151	IF (#MonDynStartErr = 1) THEN #FaultEvnt := #FaultEvnt OR 16#01; END_IF;	
0152	IF (#MonDynStopErr = 1) THEN #FaultEvnt := #FaultEvnt OR 16#02; END_IF;	
0153	IF (#MonStaWorkErr = 1) THEN #FaultEvnt := #FaultEvnt OR 16#04; END_IF;	
0154	IF (#MonStaStopErr = 1) THEN #FaultEvnt := #FaultEvnt OR 16#08; END_IF;	
0155		
0156	(* Алгоритм работы компрессора *)	
0157	CASE #Step OF	
0158	(* Компрессор остановлен *)	
0159	0:	
0160	#Ctrl := 0;	
0161		
0162	#Stopped := 1;	
0163	#Working := 0;	
0164		
0165	IF (#Monitor = 1) AND (#MonTiStatic <> 0) THEN	
0166	IF (#FbkRun = 1) AND (#NoFbkRun = 0) THEN	
0167	IF (#MonStaRemTime > 0) THEN	
0168	#MonStaRemTime := #MonStaRemTime - #SampleTime;	
0169	ELSE	
0170	#MonStaStopErr := 1;	
0171	END_IF;	
0172	ELSE	
0173	#MonStaRemTime := #MonTiStatic;	
0174	END_IF;	
0175	ELSE	
0176	#MonStaStopErr := 0;	
0177	END_IF;	
0178		
0179	IF ((#CmdStart = 1) AND (#CmdStop = 0)) AND (#Fault = 0) AND (#LockAct = 0) THEN	
0180	#Ctrl := 1;	
0181	#Step := 1;	
0182		
0183	#MonDynStartRemTime := #MonTiDynamic;	
0184	END_IF;	
0185		
0186		
0187	(* Компрессор запускается *)	
0188	1:	
0189	#Ctrl := 1;	
0190		
0191	#Stopped := 0;	
0192	#Working := 1;	
0193		
0194	IF (#FbkRun = 1) OR (#NoFbkRun = 1) OR (#Monitor = 0) THEN	
0195	#Step := 2;	
0196		
0197	#MonStaRemTime := #MonTiStatic;	
0198		
0199	#CmdStart := 0;	
0200	#CmdStop := 0;	
0201	ELSIF (#Monitor = 1) AND (#MonTiDynamic <> 0) THEN	
0202	IF (#MonDynStartRemTime > 0) THEN	
0203	#MonDynStartRemTime := #MonDynStartRemTime - #SampleTime;	
0204	ELSE	
0205	#MonDynStartErr := 1;	
0206	END_IF;	
0207		
0208	IF ((#MonDynStartErr = 1) OR (#LockAct = 1)) OR ((#CmdStart = 0) AND (#CmdStop = 1)) THEN	
0209	#Ctrl := 0;	
0210	#Step := 3;	
0211		
0212	#CmdStart := 0;	
0213	#CmdStop := 1;	
0214	END_IF;	
0215	ELSE	
0216	#Step := 2;	
0217		
0218	#MonStaRemTime := #MonTiStatic;	
0219		
0220	#CmdStart := 0;	
0221	#CmdStop := 0;	

Totally Integrated Automation Portal		
0222	END_IF;	
0223		
0224		
0225	(* Компрессор работает *)	
0226	2:	
0227	#Ctrl := 1;	
0228		
0229	#Stopped := 0;	
0230	#Working := 1;	
0231		
0232	IF (#Monitor = 1) AND (#MonTiStatic <> 0) THEN	
0233	IF (#FbkRun = 0) AND (#NoFbkRun = 0) THEN	
0234	IF (#MonStaRemTime > 0) THEN	
0235	#MonStaRemTime := #MonStaRemTime - #SampleTime;	
0236	ELSE	
0237	#MonStaWorkErr := 1;	
0238	END_IF;	
0239	ELSE	
0240	#MonStaRemTime := #MonTiStatic;	
0241	END_IF;	
0242	ELSE	
0243	#MonStaWorkErr := 0;	
0244	END_IF;	
0245		
0246	IF ((#MonStaWorkErr = 1) OR (#LockAct = 1)) OR ((#CmdStart = 0) AND (#CmdStop = 1)) THEN	
0247	#Ctrl := 0;	
0248	#Step := 3;	
0249		
0250	#MonDynStopRemTime := #MonTiDynamic;	
0251	END_IF;	
0252		
0253		
0254	(* Компрессор останавливается *)	
0255	3:	
0256	#Ctrl := 0;	
0257		
0258	#Stopped := 1;	
0259	#Working := 0;	
0260		
0261	IF (#FbkRun = 0) OR (#NoFbkRun = 1) OR (#Monitor = 0) THEN	
0262	#Step := 0;	
0263		
0264	#CmdStart := 0;	
0265	#CmdStop := 0;	
0266	ELSIF (#Monitor = 1) AND (#MonTiDynamic <> 0) THEN	
0267	IF (#MonDynStopRemTime > 0) THEN	
0268	#MonDynStopRemTime := #MonDynStopRemTime - #SampleTime;	
0269	ELSE	
0270	#MonDynStopErr := 1;	
0271	END_IF;	
0272		
0273	IF (#MonDynStopErr = 1) OR (#LockAct = 1) THEN	
0274	#Step := 0;	
0275		
0276	#CmdStart := 0;	
0277	#CmdStop := 0;	
0278	ELSIF ((#CmdStart = 1) AND (#CmdStop = 0)) THEN	
0279	#Ctrl := 1;	
0280		
0281	#CmdStart := 1;	
0282	#CmdStop := 0;	
0283		
0284	#Step := 1;	
0285	END_IF;	
0286	ELSE	
0287	#Step := 0;	
0288		
0289	#CmdStart := 0;	
0290	#CmdStop := 0;	
0291	END_IF;	
0292	END_CASE;	
0293		
0294		
0295	(* Формируем управляющие импульсные сигналы в зависимости от указанного режима *)	
0296	CASE #CtrlMode OF	
0297	(* Длинная команда *)	
0298	0:	
0299	#Start := #Ctrl;	
0300	#Stop := NOT #Ctrl;	
0301		
0302	(* Импульсные команды 2 провода *)	
0303	1:	
0304	IF (#Ctrl = 1) AND (#CtrlMem = 0) THEN	
0305	#Start := 1;	
0306	#StartRemTime := #PulseWidth;	
0307		
0308	#Stop := 0;	
0309		

Totally Integrated Automation Portal		
0310	#CtrlMem := #Ctrl;	
0311	ELSIF (#Ctrl = 1) AND (#CtrlMem = 1) THEN	
0312	IF (#Start = 1) AND (#StartRemTime <= 0) THEN	
0313	#Start := 0;	
0314	END_IF;	
0315	ELSIF (#Ctrl = 0) AND (#CtrlMem = 1) THEN	
0316	#Start := 0;	
0317		
0318	#Stop := 1;	
0319	#StopRemTime := #PulseWidth;	
0320		
0321	#CtrlMem := #Ctrl;	
0322	ELSIF (#Ctrl = 0) AND (#CtrlMem = 0) THEN	
0323	IF (#Stop = 1) AND (#StopRemTime <= 0) THEN	
0324	#Stop := 0;	
0325	END_IF;	
0326	END_IF;	
0327		
0328		
0329	(* Импульсные команды - 1 провод *)	
0330	2:	
0331	IF (#Ctrl = 1) AND (#CtrlMem = 0) AND (#Start = 1) THEN	
0332	#Start := 0;	
0333	ELSIF (#Ctrl = 1) AND (#CtrlMem = 0) AND (#Start = 0) THEN	
0334	#Start := 1;	
0335	#StartRemTime := #PulseWidth;	
0336		
0337	#CtrlMem := #Ctrl;	
0338	ELSIF (#Ctrl = 1) AND (#CtrlMem = 1) THEN	
0339	IF (#Start = 1) AND (#StartRemTime <= 0) THEN	
0340	#Start := 0;	
0341	END_IF;	
0342	ELSIF (#Ctrl = 0) AND (#CtrlMem = 1) AND (#Start = 1) THEN	
0343	#Start := 0;	
0344	ELSIF (#Ctrl = 0) AND (#CtrlMem = 1) AND (#Start = 0) THEN	
0345	#Start := 1;	
0346	#StartRemTime := #PulseWidth;	
0347		
0348	#CtrlMem := #Ctrl;	
0349	ELSIF (#Ctrl = 0) AND (#CtrlMem = 0) THEN	
0350	IF (#Start = 1) AND (#StartRemTime <= 0) THEN	
0351	#Start := 0;	
0352	END_IF;	
0353	END_IF;	
0354	END_CASE;	
0355		
0356		
0357	(* Формируем команду сброса аварий *)	
0358	(* с кнопки на интерфейсе *)	
0359	IF (#AlarmRstMode = 0) THEN	
0360	IF (#AlarmRstOp = 1) THEN	
0361	#AlarmRstOp := 0;	
0362		
0363	#MonDynStartErr := 0;	
0364	#MonDynStopErr := 0;	
0365	#MonStaWorkErr := 0;	
0366	#MonStaStopErr := 0;	
0367	END_IF;	
0368	(* автоматически с задержкой *)	
0369	ELSE	
0370	IF ((#MonDynStartErr = 1) OR (#MonDynStopErr = 1) OR (#MonStaWorkErr = 1)) AND (#MonErrMem = 0) THEN	
0371	#AlarmRstRemTime := #AlarmRstDelay;	
0372	#MonErrMem := 1;	
0373	END_IF;	
0374		
0375	IF (#MonErrMem = 1) THEN	
0376	IF (#AlarmRstRemTime > 0) THEN	
0377	#AlarmRstRemTime := #AlarmRstRemTime - #SampleTime;	
0378	ELSE	
0379	#MonErrMem := 0;	
0380		
0381	#MonDynStartErr := 0;	
0382	#MonDynStopErr := 0;	
0383	#MonStaWorkErr := 0;	
0384	#MonStaStopErr := 0;	
0385	END_IF;	
0386	END_IF;	
0387	END_IF;	
0388		
0389		
0390	(* Подсчет наработки *)	
0391	IF ((#FbkRun = 1) OR (#NoFbkRun = 1)) AND (#RemTimeS < 1) THEN	
0392	#RemTimeS := #RemTimeS + #SampleTime;	
0393	END_IF;	
0394		
0395	IF (#RemTimeS >= 1) THEN	
0396	#Sec := #Sec + 1;	
0397	#RemTimeS := #RemTimeS - 1;	

Totally Integrated Automation Portal		
<pre>0398 END_IF; 0399 0400 IF (#Sec >= 60) THEN 0401 #Sec := #Sec - 60; 0402 #LifeLength := #LifeLength + 1.0/60.0; 0403 END_IF; 0404 0405 IF (#LifeLengthRstOp = 1) THEN 0406 #LifeLengthRstOp := 0; 0407 0408 #RemTimeS := 0; 0409 #Sec := 0; 0410 #LifeLength := 0; 0411 END_IF; 0412 0413 0414 (* Состояние *) 0415 IF (#LockAct = 0) THEN 0416 IF (#Fault = 1) THEN 0417 #State := 4; 0418 ELSE 0419 #State := #Step; 0420 END_IF; 0421 ELSE 0422 #State := 5; 0423 END_IF; 0424 0425 (* Кнопка сброса аварии *) 0426 IF (#AlarmRstMode = 0) THEN 0427 IF (#Fault = 1) THEN 0428 #AlarmRstOpVis := 0; 0429 ELSE 0430 #AlarmRstOpVis := 1; 0431 END_IF; 0432 ELSE 0433 #AlarmRstOpVis := 1; 0434 END_IF; 0435 0436 (* Кнопки ручного управления *) 0437 IF (#ManAct = 1) THEN 0438 #ManVis := 0; 0439 ELSE 0440 #ManVis := 1; 0441 END_IF; 0442 END_IF; 0443 0444 (* Передача обратной связи на выход *) 0445 #FbkRunOut := #FbkRun; 0446 (* Компрессор не подключен *) 0447 ELSE 0448 #InstalledOut := 0; 0449 #Start := 0; 0450 #Stop := 0; 0451 #Ctrl := 0; 0452 #LocalAct := 0; 0453 #AutAct := 0; 0454 #ManAct := 0; 0455 #LockAct := 0; 0456 #Fault := 0; 0457 #FaultEvnt := 16#00; 0458 #Step := 0; 0459 #State := -1; 0460 #FbkRunOut := 0; 0461 #Visible := 1; 0462 #WorkmodeVis := 1; 0463 #ManVis := 1; 0464 #LockVis := 1; 0465 #AlarmRstOpVis := 1; 0466 0467 #StartMan := 0; 0468 #StopMan := 0; 0469 #AutModOp := 0; 0470 #ManModOp := 0; 0471 #AlarmRstOp := 0; 0472 0473 #Workmode := 0; 0474 END_IF; 0475 0476 (* LAML_Status *) 0477 IF (#Installed = 1) THEN 0478 IF (#LocalAct = 1) THEN 0479 #LAM_Status := 2; 0480 ELSIF (#AutAct = 1) THEN 0481 #LAM_Status := 1; 0482 ELSIF (#ManAct = 1) THEN 0483 #LAM_Status := 0; 0484 END_IF; 0485 ELSE</pre>		

Totally Integrated Automation Portal			
<div>0486 #LAM_Status := 0;</div> <div>0487 END_IF;</div>			
Symbol	Address	Type	Comment
#AlarmRstDelay		Real	Задержка автоматического сброса аварий
#AlarmRstMode		Bool	1- автоматический сброс аварий через заданное время
#AlarmRstOp		Bool	Команда "Сброс отказа" от оператора
#AlarmRstOpVis		Int	1 - видимость кнопки сброса аварий
#AlarmRstRemTime		Real	
#AutAct		Bool	Автоматический режим
#AutModLi		Bool	Перевод в автоматический режим от алгоритма
#AutModOp		Bool	Перевод в автоматический режим оператором
#CmdStart		Bool	
#CmdStop		Bool	
#Ctrl		Bool	Выход управления длительный
#CtrlMem		Bool	
#CtrlMode		Int	0 - импульсные команды 2 провода, 1 - длительные команды 2 провода, 2 - импульсные команды 1 провод
#Fault		Bool	
#FaultEvt		Word	
#FbkRun		Bool	Сигнал обратной связи "Работа"
#FbkRunOut		Bool	Состояние сигнала обратной связи
#Installed		Bool	
#InstalledOut		Bool	Местный режим
#Intlock		Bool	0 - блокировка
#LAM_Status		Int	
#LifeLength		Real	
#LifeLengthRstOp		Bool	Команда "Сброс времени наработки"
#LocalAct		Bool	Местный режим
#LocalLi		Bool	Внешний источник команды местного режима работы
#LockAct		Bool	Управление заблокировано
#LockVis		Int	
#ManAct		Bool	Ручной режим
#ManModLi		Bool	Перевод в ручной режим от алгоритма
#ManModOp		Bool	Перевод в ручной режим оператором
#ManVis		Int	1 - видимость кнопок ручного управления
#ModLiOp		Bool	Флаг управления режимом от алгоритма
#MonDynStartErr		Bool	Не выполнена команда
#MonDynStartRemTime		Real	
#MonDynStopErr		Bool	Не выполнена команда
#MonDynStopRemTime		Real	
#MonErrMem		Bool	
#Monitor		Bool	Наличие контроля сигнала обратной связи
#MonStaRemTime		Real	
#MonStaStopErr		Bool	
#MonStaWorkErr		Bool	Изменение состояния без команды
#MonTiDynamic		Real	Задержка контроля выполнения команд, с
#MonTiStatic		Real	Задержка контроля изменения состояния без команд, с
#NoFbkRun		Bool	
#PulseWidth		Real	Длительность команд управления, с
#RemTimeS		Real	
#SampleTime		Real	Периодичность вызова блока, с
#Sec		Real	
#Start		Bool	Выход управления "Пуск" импульсный
#StartAut		Bool	Команда "Пуск" автоматическая
#StartMan		Bool	Команда "Пуск" операторская
#StartRemTime		Real	
#State		Int	Состояние компрессора
#Step		Int	
#Stop		Bool	Выход управления "Стоп" импульсный
#StopAut		Bool	Команда "Стоп" автоматическая
#StopMan		Bool	Команда "Стоп" операторская
#Stopped		Bool	
#StopRemTime		Real	
#Visible		Int	
#Working		Bool	
#Workmode		Int	
#WorkmodeVis		Int	